

	<b>TEMPORALIZACIÓN UNIDADES DIDÁCTICAS (T.U.D.)</b>		<b>NIVEL: 4ºESO</b>	<b>EVALUACIÓN: 3ª</b>	<b>CURSO 23/24</b>
	<b>Profesor/a:</b> <b>Juan Antonio Anaya Iniesta</b>	<b>Profesor/a refuerzo:</b>	<b>MATERIA:</b> TECNOLOGÍA		

CONTENIDOS	CORRESPONDE CON TEXTO	FECHA CONTROL
<ul style="list-style-type: none"> <li>- Los sistemas de control</li> <li>- Arduino</li> <li>- Sensores</li> <li>- Actuadores</li> <li>- Fundamentos de las comunicaciones</li> <li>- La modulación en las señales electromagnéticas</li> <li>- La transmisión de señales por fibra óptica</li> <li>- La transmisión inalámbrica por medio de antenas</li> <li>- La comunicación vía satélite</li> </ul>	<p>TEMA 6</p> <p>“CONTROL Y ROBÓTICA”</p>	<p><b>CONTROL</b></p> <p><b>19 DE ABRIL</b></p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>- Introducción</li> <li>- Principios físicos de funcionamiento</li> <li>- Los componentes de los sistemas neumáticos e hidráulicos</li> <li>- Simbología</li> <li>- Circuitos básicos</li> <li>- Uso de simuladores</li> <li>- Aplicación en sistemas industriales</li> </ul>	<p>TEMA 7</p> <p>“NEUMÁTICA E HIDRÁULICA”</p>	<p><b>CONTROL</b></p> <p><b>10 DE MAYO</b></p>
<ul style="list-style-type: none"> <li>- ¿Qué es Python?</li> <li>- El entorno de desarrollo de Python</li> <li>- Operadores, variables y tipos de datos.</li> <li>- Entrada y salida de datos</li> <li>- Estructuras de control</li> <li>- Los módulos de Python</li> <li>- Declaración de funciones</li> <li>- Control por ordenador</li> </ul>	<p>TEMA 5</p> <p>“PROGRAMACIÓN, SIMULACIÓN Y CONTROL”</p>	<p><b>ENTREGA DE TRABAJO</b></p> <p><b>FECHA LÍMITE 7 DE JUNIO</b></p>